

PRÉSERVER
SAUVEGARDER
VALORISER

MANIPULATEUR MORSE

FICHE N° 3761

Période de fabrication : 1900-1924

Fabricant : Inconnu

Domaines : Physique

Sous-domaines : Electronique, Traitement du signal

Organisme : Université de Lille, Sciences et Technologies

Ville : Villeneuve d'Ascq

Modèle :

Matériaux :

Description

Le manipulateur Morse est composé d'un levier mobile, d'un ressort au niveau de l'axe du levier, d'une enclume et d'un bouton de part et d'autre du dispositif. L'enclume est reliée au récepteur du correspondant. L'axe du levier est relié à la ligne télégraphique. Le point sous le bouton est relié à une pile.

Le courant venant de la ligne télégraphique arrive dans l'axe du levier et passe jusqu'au récepteur. Lorsque le manipulateur appuie sur le bouton, le levier bascule et le courant de la ligne est interrompu vers le récepteur. La pile envoie alors un courant jusqu'au récepteur. Lorsque le bouton est lâché, le levier se relève et le passage du courant de la pile est interrompu. Les alternatives de passage et d'interruption au rythme du code morse produisent les signaux.

Utilisation

Le manipulateur Morse est un dispositif de commutation utilisé en télégraphie pour permettre à un opérateur de produire des signaux selon l'alphabet Morse. Celui-ci date de la fin du XIXe siècle.







Pour nous citer :

Base de la Mission nationale de sauvegarde et de valorisation du patrimoine scientifique et technique contemporain, PATSTEC, Manipulateur Morse (Inconnu),
<https://www.patstec.fr/ressources/objets/detail?id=17167>, consulté le 2026-07-29