

ROBOT JUNIOR

FICHE N° 1537

PRÉSERVER
SAUVEGARDER
VALORISER

Période de fabrication : 1975-1999

Fabricant : Midi-Robots

Domaines : Physique

Sous-domaines : Robotique

Organisme : Centre national de la recherche scientifique (CNRS)

Ville : Toulouse

Modèle :

Matériaux :

Description

Un robot est le résultat d'un travail de recherche entre plusieurs disciplines telles que l'automatique, l'informatique, la télécommunication et la microélectronique. Il se compose d'organes de locomotion, d'organes de préhension, de capteurs (caméras, lasers, ultrasons), d'organes de communication et d'organes de décision. Un robot évolue selon une tâche demandée et selon son environnement (connu/inconnu, structuré/non-structuré) ; il est amené à interpréter, comprendre, planifier et exécuter les données. Les domaines d'application sont l'industrie et la recherche scientifique.

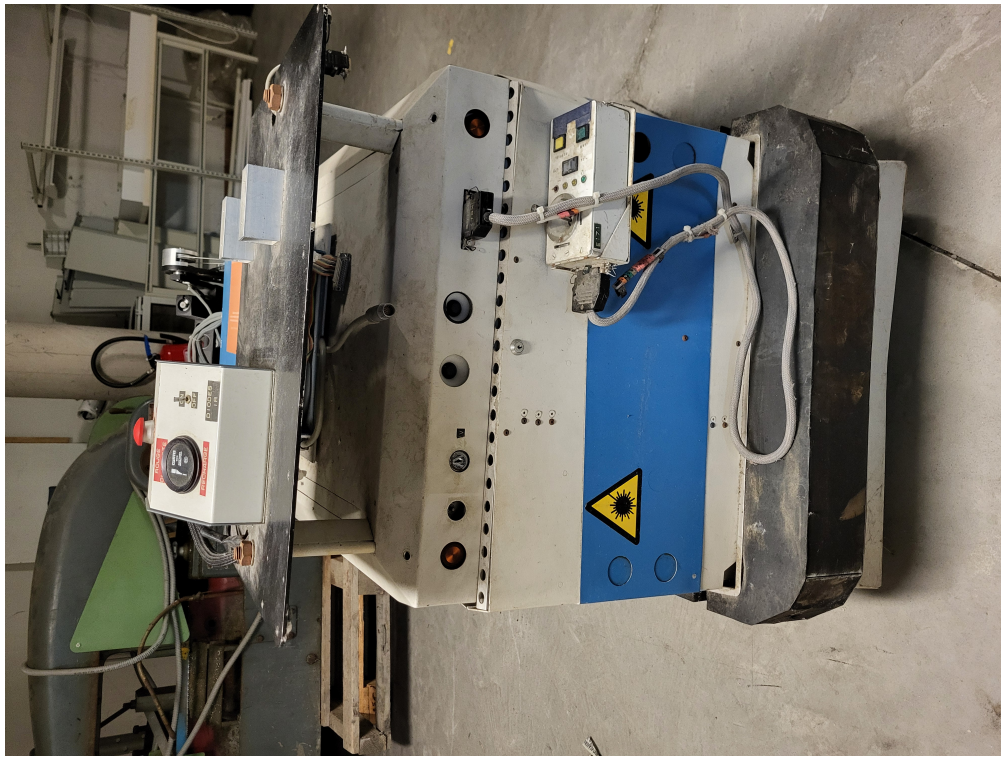
Construit par Midi-Robots en 1986 dans le cadre d'un contrat avec IBM, le robot Junior a été retiré du service en avril 2001. Ce cadet de la famille HILARE est un robot mobile autonome avec une plateforme similaire à HILARE mais plus petite et plus souple.

Utilisation

Le Laboratoire d'Analyse et d'Architecture des Systèmes (LAAS) a principalement utilisé le robot JUNIOR pour des tâches de navigation et de cartographie.

<https://peertube.laas.fr/w/ktx5JAL5sGUKLMLYWqzim5>





Pour nous citer :

Base de la Mission nationale de sauvegarde et de valorisation du patrimoine scientifique et technique contemporain, PATSTEC, Robot JUNIOR (Midi-Robots), <https://www.patstec.fr/ressources/objets/detail?id=8292>, consulté le 2026-07-25